

Spis treści

<b>Wprowadzenie</b>	<b>5</b>
<b>1. Modelowanie geometrii zazębienia kół zębatach przekładni falowej z generatorem krzywkowym w środowisku MATLAB</b>	<b>7</b>
<i>Adam Kalina</i>	
1.1. Wstęp	7
1.2. Budowa i zasada działania zębataj przekładni falowej	7
1.3. Wady i zalety przekładni falowych	9
1.4. Geometria uzębienia kół przekładni falowej z zarysem ewolwentowym	10
1.5. Trajektorie przemieszczeń charakterystycznych punktów zęba koła podatnego	16
1.6. Droga względna zęba koła podatnego	19
1.7. Wyznaczanie geometrii fragmentów współpracujących wieńców	22
1.8. Modelowanie drogi względnej i fragmentów współpracujących wieńców w środowisku MATLAB R2018b	26
1.9. Podsumowanie	33
Literatura	34
<b>2. Globoidalna przekładnia ślimakowa z obrotowymi zębami z samoczynnym kasowaniem luzu</b>	<b>37</b>
<i>Patrycja Jagielowicz</i>	
2.1. Wstęp	37
2.2. Rozwiązania konstrukcyjne przekładni	38
2.3. Demonstrator przekładni	42
2.4. Dobór kąta zarysu zęba obrotowego w globoidalnej przekładni rolkowej	49
2.5. Analiza śladu styku w globoidalnej przekładni ślimakowej z obrotowymi zębami	54
2.6. Podsumowanie	60
Literatura	61
<b>3. Programowanie wykorzystywane przy projektowaniu inżynierskim w systemach CAD - moduł iLogic programu Autodesk Inventor Professional</b>	<b>65</b>
<i>Mariusz Dębski</i>	
3.1. Wstęp	65
3.2. Parametryzacja koła zębataj	66

3.3. Sterowanie objętością modelu	77
3.4. Animacja ruchu łańcucha rolkowego	83
3.5. Podsumowanie	88
Literatura	88
<b>4. Analiza możliwości wykorzystania skryptów do budowy geometrii kół zębatach w środowisku programu Abaqus</b>	<b>91</b>
<i>Paweł Fudali</i>	
4.1. Wstęp	91
4.2. Budowa modeli kół zębatach z wykorzystaniem opisu matematycznego	92
4.3. Tworzenie modeli kół zębatach z wykorzystaniem techniki wirtualnej obróbki	99
4.4. Zastosowanie skryptów do budowy graficznego interfejsu użytkownika	104
4.5. Podsumowanie	106
Literatura	107
<b>Informacje o Autorach</b>	<b>109</b>

oprac. BPK